

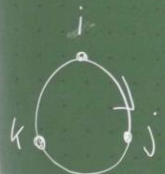
ϵ_{ij} : Epsilon-Tensor in 2D

$$\epsilon_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{für } i=1, j=2 \\ -1 & \text{für } i=2, j=1 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \quad (\epsilon_{ij}) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

ϵ_{ijk} : $i, j, k = 1, 2, 3$

$$\epsilon_{ijk} = \begin{cases} 1 & \text{für } ijk = 123 \text{ und zyklische Vertauschungen } 312, 231 \\ -1 & \text{für } ijk = 213, 132, 321 \\ 0 & \text{falls (mindestens) 2 Indizes gleich sind } 223, 133 \text{ etc} \end{cases}$$

allg. Kreuzprodukt: $(\vec{a} \times \vec{b})_i = \epsilon_{ijk} a_j b_k$



Energieerhaltung (alternative Herleitung)

Newton: $m \ddot{\vec{r}} = \vec{F}$, \vec{F} konservativ, gibt ein Potential $\Phi(\vec{r})$ mit $\vec{F} = -\vec{\nabla} \Phi$

$\vec{\nabla}$ Nabla-Operator
 $\vec{\nabla} = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right)$ Kart. Koord.

$\Rightarrow m \ddot{\vec{r}} = -\vec{\nabla} \Phi$

$\Rightarrow m \dot{\vec{r}} \cdot \ddot{\vec{r}} = m \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} \dot{\vec{r}}^2 \right) = -\vec{\nabla} \Phi \cdot \dot{\vec{r}} = -\frac{d\Phi}{dt}$

$\Leftrightarrow m \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} \dot{\vec{r}}^2 \right) = -\frac{d\Phi}{dt}$

$\Leftrightarrow m \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} \dot{\vec{r}}^2 \right) + \frac{d\Phi}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} m \dot{\vec{r}}^2 + \Phi(\vec{r}) \right) = 0$

Rotation: $\vec{\nabla} \times \vec{F} = \text{rot } \vec{F}$ E_{gesamt}

in Komponenten, Kartesische Koordinaten


$$(\text{rot } \vec{F})_i = \epsilon_{ijk} \frac{\partial}{\partial x_j} F_k = \sum_{j=1}^3 \sum_{k=1}^3 \epsilon_{ijk} \frac{\partial}{\partial x_j} F_k$$

$\vec{r} = (x_1, x_2, x_3)$
 $\vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$


z.B. $(\text{rot } \vec{F})_z = \epsilon_{342} \frac{\partial}{\partial x} F_y + \epsilon_{321} \frac{\partial}{\partial y} F_x$

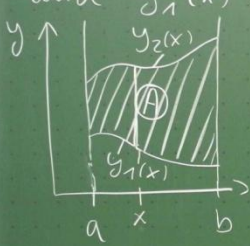
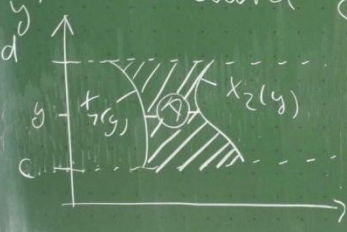
Summenkonvention

$\Rightarrow (\text{rot } \vec{F})_z = \frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y}$
 \vec{F} konservativ $\text{rot } \vec{F} = \vec{\nabla} \times (-\vec{\nabla} \phi) = -\text{rot grad } \phi$
 diesen Ausdruck vereinfachen
 $(\text{rot } \vec{F})_z = - \left[\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial \phi}{\partial y} \right) - \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial \phi}{\partial x} \right) \right] = 0$
 $\boxed{\text{rot } \vec{F} = 0}$ Umgekehrt? Warum folgt aus $\text{rot } \vec{F} = 0$ dass \vec{F} konservativ ist? Satz von Stokes
 $\oint \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r} = \int (\vec{\nabla} \times \vec{F}) \cdot d\vec{A}$
 geschlossener Weg Γ Fläche von Γ umlaufen $d\vec{A} = dx dy \cdot \vec{n}$ $|\vec{n}| = 1$



Beispiel: Zentralkraft $r = |\vec{r}|$
 $\vec{F}(\vec{r}) = \tilde{F}(r) \cdot \frac{\vec{r}}{r} = f(r) \cdot \vec{r}$
 $\vec{r} = (x, y, z)$
 $[\vec{\nabla} \times \vec{F}]_z = [\vec{\nabla} \times (f(r) \cdot \vec{r})]_z$
 $= \frac{\partial}{\partial x} (f(r) y) - \frac{\partial}{\partial y} (f(r) x)$
 $\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{df}{dr} \cdot \frac{\partial r}{\partial x} = f' \cdot \frac{x}{r}$ $\frac{\partial f}{\partial y} = f' \cdot \frac{y}{r}$
 $= y f' \frac{x}{r} - x f' \frac{y}{r} = 0$
 $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$
 $\frac{\partial r}{\partial x} = \frac{1}{2} \frac{2x}{r} = \frac{x}{r}$
 usw. \vec{n}
 Zentralkräfte sind konservativ!

Flächen- und Volumenintegrale
 a) Flächenintegral: Sei A ein beschränkter Bereich in der x-y-Ebene und $f(x, y)$ eine Funktion.
 $I = \int_A \int f(x, y) dx dy$ oder $\int_A f(x, y) dA$
 I heißt Flächenintegral von $f(x, y)$ über A


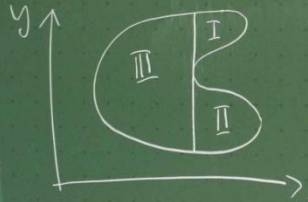
Berechnung: 1) Sei A durch $a \leq x \leq b$ und $y_1(x) \leq y \leq y_2(x)$ definiert

 Dann gilt
 $I = \int_a^b \left[\int_{y_1(x)}^{y_2(x)} f(x, y) dy \right] dx$
 2) Sei A durch $c \leq y \leq d$ und $x_1(y) \leq x \leq x_2(y)$ gegeben


dann gilt

$$I = \int_c^d \left[\int_{x_1(y)}^{x_2(y)} f(x,y) dx \right] dy$$

$\tilde{F}(y)$ Funktion von y

3) allgemein: Zerlege A in endlich viele Bereiche vom Typ 1) und 2) und bilde die Summe der Integrale $A = \sum A_i$

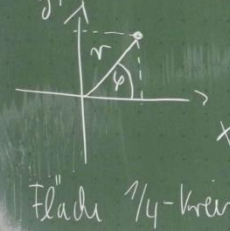


Durch Variablentransf. ist es oft möglich, das Integrationsgebiet in ein rechteckiges Gebiet in den neuen Variablen zu transformieren und damit das Integral zu vereinfachen

$x, y \rightarrow u, v$ $dx dy = J du dv$

$x = x(u, v)$
 $y = y(u, v)$ J : Jacobideterminante $J = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix}$

Beispiel: Polarkoordinaten (2D)



$x = x(r, \varphi) = r \cos \varphi$
 $y = y(r, \varphi) = r \sin \varphi$

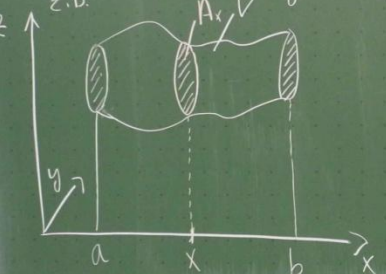
$$J = \begin{vmatrix} \cos \varphi & -r \sin \varphi \\ \sin \varphi & r \cos \varphi \end{vmatrix} = r \cos^2 \varphi + r \sin^2 \varphi = r$$

$F = \iint_A dx dy$ (Typ 1)

in Polarkoordinaten: $F = \iint_A dx dy = \int_0^R \int_0^{\pi/2} r dr d\varphi = \frac{\pi}{2} \int_0^R dr r = \frac{\pi R^2}{4}$

b) Volumenintegrale; auf Flächenintegrale zurückführen

z.B.



Volumen V zwischen Ebenen bei $x=a$ und $x=b$.
 A_x sei Schnittfläche bei x

$$\Rightarrow \iiint_V f(x,y,z) dx dy dz = \int_a^b \left[\iint_{A_x} f(x,y,z) dy dz \right] dx$$